

С.В. Гусенков, Н.А. Пухлимский, А.В. Ромашенко
Научные руководители: С.В. Мышляков, А.В. Макаров, К.Б. Тыщенко
Муромский техникум радиоэлектронного приборостроения
602267, г. Муром Владимирской обл., ул. Комсомольская, д. 55
E-mail: mtrp@narod.ru

Авто-робот на контроллере Arduino

Цель работы: «Разработка и изготовление авто-робота на контроллере Arduino.

В данной работе разработана конструкция и изготовлен авто-робот. Подобраны основные технические элементы, в соответствии с техническим заданием, выбрана и обоснована структурная схема. Проведены эксплуатационные испытания изделия.

Целями данной работы является разработка и изготовления робота. Задача нашей работы заключается в создании робота способного выполнять функции движения и анализа расстояния до препятствия, производить обзор близлежащей территории.

В результате анализа наших экономических возможностей и анализа предложенной работы мы решили использовать шасси мини автомобиля и контроллер Arduino.

Общий вид робота.

